

# Expansões Assintóticas, Validação de Códigos e Estimativas de Erros

Alexandre Megiorin Roma

Universidade de São Paulo  
MAP / IME-USP

São Paulo, 17 de Outubro de 2008.

## Oh-grande

$f(x) = O(g(x))$ , para  $x \rightarrow +\infty$  se e somente se existirem  $x_0 \in \mathbb{R}$  e uma constante positiva  $M$  tais que

$$|f(x)| \leq M|g(x)|, \quad x > x_0.$$

Similarmente, para uma vizinhança de um ponto  $a$ ,

$$f(x) = O(g(x)), \quad \text{para } x \rightarrow a,$$

se e somente se existirem constantes positivas  $\delta$  e  $M$  tais que

$$|x - a| < \delta \Rightarrow |f(x)| \leq M|g(x)|.$$

## Exemplo 1. Comportamento Assintótico.

Considere  $f \in C^3(\mathbb{R})$  cuja série truncada de Taylor em torno de  $x_0$  é dada por

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + h \frac{df(x_0)}{dx} + \frac{h^2}{2} \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} + \frac{h^3}{6} \frac{d^3f(\xi)}{dx^3},$$

para algum  $\xi$  no intervalo formado por  $x_0$  e  $x_0 + h$ . Se  $f$  tem derivadas limitadas numa vizinhança do ponto  $x_0$  (isto é, se existirem  $C > 0$  e  $\delta > 0$  tais que  $|x - x_0| < \delta \Rightarrow |d^k f(x_0)/dx^k| \leq C$ , para  $k = 1, 2$  e  $3$ ), então

$$\left| D_+ f(x_0) - \frac{df(x_0)}{dx} \right| = |h| \left| \frac{d^2f(x_0)}{dx^2} + h \frac{d^3f(x_0)}{dx^3} \right| \leq C|h|(1 + \delta),$$

onde  $D_+ f(x_0) \doteq [f(x_0 + h) - f(x_0)]/h$ . Da desigualdade anterior e da definição de “Oh-grande” pode-se escrever

$$D_+ f(x_0) - \frac{df(x_0)}{dx} = O(h), \quad \text{para } x \rightarrow x_0.$$

## Exemplo 2. Complexidade Computacional.

O número total de operações aritméticas envolvidas no processo de resolução de um sistema linear pelo Método de Eliminação de Gauss é

$$T(n) = \frac{4n^3 + 9n^2 - 7n}{6},$$

onde  $n$  é a ordem da matriz. Vê-se que  $T(n) = O(n^3)$  para  $n \rightarrow +\infty$ , pois

$$|T(n)| = \left| \frac{4n^3 + 9n^2 - 7n}{6} \right| \leq 4n^3 + 9n^2 + 7n \leq 20n^3, \quad n > 1.$$

A constante positiva  $C$  vale, claro, 20.

## Expansões Assintóticas

Uma soma finita  $\sum_{n=0}^N f_n(\epsilon)$  é uma representação assintótica de  $f(\epsilon)$  quando  $\epsilon \rightarrow 0$  se e somente se, para todo  $M \leq' N$ ,

$$\frac{f(\epsilon) - \sum_{n=0}^M f_n(\epsilon)}{f_M(\epsilon)} \rightarrow 0, \quad \text{para } \epsilon \rightarrow 0,$$

isto é, o resto é menor que a última parcela adicionada na soma, para  $\epsilon$  suficientemente pequeno. Se uma soma tem esta propriedade assintótica, escreve-se

$$f(\epsilon) \sim \sum_{n=0}^N f_n(\epsilon), \quad \text{para } \epsilon \rightarrow 0.$$

Freqüentemente, as parcelas  $f_n(\epsilon)$  são dadas por potências de  $\epsilon$  multiplicadas por coeficientes constantes, resultando num expansão (ou série) assintótica de potências

$$f(\epsilon) \sim \sum_{n=0}^N a_n \epsilon^n.$$

### Exemplo 3. Função Exponencial: $f(\epsilon) = \exp(\epsilon)$ .

Usando a expansão de Taylor da função exponencial,  
 $\exp(\epsilon) = \sum_{n=0}^{+\infty} \epsilon^n/n!$ , vê-se que

$$\frac{\exp(\epsilon) - \sum_{n=0}^M \epsilon^n/n!}{\epsilon^M} = \sum_{n=M+1}^{+\infty} \frac{\epsilon^{n-M}}{n!} \rightarrow 0, \quad \text{para } \epsilon \rightarrow 0.$$

**Conclusão:** *Toda série de potências convergente fornece uma representação assintótica. Entretanto, como ver-se-á em breve, nem toda a representação assintótica fornece uma série convergente!*

#### Exemplo 4. Exemplo Surpreendente.

$$\begin{aligned} f(z) &= \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^z \exp(-t^2) dt = \\ &= \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^z \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{-t^{2n}}{n!} dt = \\ &= \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n z^{2n+1}}{(2n+1)n!} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left( z - \frac{z^3}{3} + \frac{z^5}{10} - \frac{z^7}{42} + \dots \right). \end{aligned}$$

A série de  $f(z)$  converge para todo o valor de  $z$ . O número de termos necessários para aproximar  $f(z)$  com precisão de  $10^{-5}$ :

1.  $z = 1$ , 08 termos.
2.  $z = 2$ , 16 termos...
3.  $z = 3$ , 31 termos!
4.  $z = 5$ , 75 termos!!!

Além do aumento progressivo e rápido para valores  $z$  mais elevados (aumento do custo computacional), note que se está bastante vulnerável a erros oriundos da aritmética de ponto flutuante pois se tem ordens de grandeza bastante díspares vindas de termos da forma  $z^n$ .



A mesma função  $f(z)$  também é dada por

$$f(z) = 1 - \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_z^{+\infty} \exp(-t^2) dt.$$

Repetidas integrações por partes resultam em termos que formam uma soma finita mais um termo integral remanescente. Por exemplo, após integrar por partes 4 vezes obtém-se

$$f(z) = 1 - \frac{\exp(-z^2)}{z\sqrt{\pi}} \left( 1 - \frac{1}{2z^2} + \frac{1 \times 3}{(2z^2)^2} - \frac{1 \times 3 \times 5}{(2z^2)^3} + O(z^{-8}) \right).$$

É possível mostrar que, ao se continuar o processo de integração por partes indefinidamente, a série obtida desta forma diverge para qualquer valor de  $z$  !!!

Ao contrário do que se pode pensar, somas finitas obtidas a partir deste procedimento são extremamente úteis. O número de termos necessários para aproximar  $f(z)$  com precisão de  $10^{-5}$ :

1.  $z = 2.5$ , 03 termos!
2.  $z \geq 3$ , 02 termos!!!

Para “enquadrar” o exemplo anterior no contexto de representação assintótica basta “enxergar” o pequeno parâmetro  $\epsilon$  como sendo  $z^{-1}$  (claro, para  $z$  “grande”).

## Conclusão.

*Séries assintóticas (infinitas) podem não convergir mas, mesmo assim, representações assintóticas (baseadas em somas parciais finitas destas séries) podem ser muito úteis!*

## Exemplo 5. Expansão assintótica do erro global em aproximação numérica da solução de equações diferenciais ordinárias.

Problema de Cauchy:  $y'(t) = f(t, y(t))$ ,  $y(t_0) = y_0$ . Se  $\bar{y}(t)$  e  $\eta(t, \Delta t)$  forem, respectivamente, a solução exata e a aproximação numérica fornecida por um esquema numérico de ordem  $p$ , sob “certas condições de regularidade” sobre a função  $f(t, y)$ , então é possível mostrar que a expansão assintótica do erro global [1]

$$\eta(t, \Delta t) = \bar{y}(t) + \Delta t^p e_p(t) + \\ + \Delta t^{p+1} e_{p+1}(t) + \cdots + \Delta t^N e_N(t) + \Delta t^{p+N} E_{N+1}(t, \Delta t),$$

onde os coeficientes  $e_k(t_0) = 0$ ,  $k = p, p + 1, \dots$ , vale para todo  $t \in [t_0, t_f]$  e todo  $\Delta t = (t - t_0)/n$ ,  $n = 1, 2, \dots$ . Além disso, os coeficientes  $e_k(t)$  não dependem de  $\Delta t$  e o resto  $E_{N+1}(t, \Delta t)$  é limitado para cada  $t$  fixado e para todo  $\Delta t = (t - t_0)/n$ ,  $n = 1, 2, \dots$

## Validação de Códigos e Estimativas de Erros

*validação com solução manufaturada*: escolha qualquer função  $y_e(t)$  suficientemente regular e considere o Problema de Cauchy

$$y'(t) = f(t, y) \doteq y'_e(t),$$

com  $y(t_0) = y_e(t_0)$ .

Para um instante arbitrário fixado  $\bar{t}$ , em malhas de integração progressivamente mais finas  $\Delta t_k = (\bar{t} - t_0)/2^k$ ,  $k = 1, 2, \dots$ , obtenha

$$\eta_k(\bar{t}) \doteq \eta(\bar{t}, \Delta t_k).$$

Para passos de integração suficientemente pequenos, em primeira aproximação, tem-se

$$\eta_k(\bar{t}) - y_e(\bar{t}) \approx \Delta t_k^p e_p(\bar{t}), \quad k=1,2,\dots$$

tomando-se por base a expansão assintótica do erro global de discretização.

Como o coeficiente  $e_p$  depende apenas de  $\bar{t}$  (e não de  $\Delta t_k$ ), para dois índices consecutivos  $k = q$  e  $k = q + 1$ , tem-se que a razão dos valores absolutos dos erros é dada por

$$\frac{|\eta_q(\bar{t}) - y_e(\bar{t})|}{|\eta_{q+1}(\bar{t}) - y_e(\bar{t})|} \approx \frac{\Delta t_q^p}{\Delta t_{q+1}^p} \frac{|e_p(\bar{t})|}{|e_p(\bar{t})|} = 2^p.$$

Uma vez tendo sido validada a contento a implementação do esquema numérico de interesse, é possível usar a mesma expansão assintótica para estimar o erro global cometido quando o método é empregado para resolver um problema de interesse. Veja, desta vez, não se conhece (claro!)  $\bar{y}(t)$ , a solução exata do problema mas sabe-se que o método a ser empregado tem ordem  $p$  e está corretamente implementado. Uma vez mais, para  $\Delta t_k$  “suficientemente pequeno”, tem-se em primeira aproximação

$$\eta_k(t) - \bar{y}(t) \approx \Delta t_k^p e_p(t)$$

assim como

$$\eta_{k+1}(t) - \bar{y}(t) \approx \Delta t_{k+1}^p e_p(t),$$

para cada  $t$  fixado. Subtraindo-se uma da outra, das expressões anteriores, chega-se a uma estimativa do coeficiente  $e_p(t)$  dada por

$$e_p(t) \approx \frac{\eta_{k+1}(t) - \eta_k(t)}{\Delta t_{k+1}^p - \Delta t_k^p}.$$

Com esta estimativa, é possível avaliar o erro global de discretização cometido no instante  $t$ , o qual é dado por, por exemplo,

$$\eta_{k+1}(t) - \bar{y}(t) \approx \Delta t_{k+1}^p e_p(t).$$

## Referências



J. Stoer and R. Bulirsch: *Introduction to Numerical Analysis*. Springer-Verlag New York Inc., 1989.



E.J. Hinch: *Perturbation Methods*. Cambridge University Press, 1992.